

## La fonction de maillage permet 2 applications distinctes suivant le nombre d'actionneurs (\*) à piloter :

### - 1<sup>re</sup> application :

Centralisation de 16 actionneurs max avec témoin de la réception radio.

#### Principe :

Le signal radio est répété entre tous les actionneurs.

#### Avantage :

Large couverture de l'installation : on veut commander un ou des actionneurs qui ne seraient pas en portée radio directe de la télécommande.

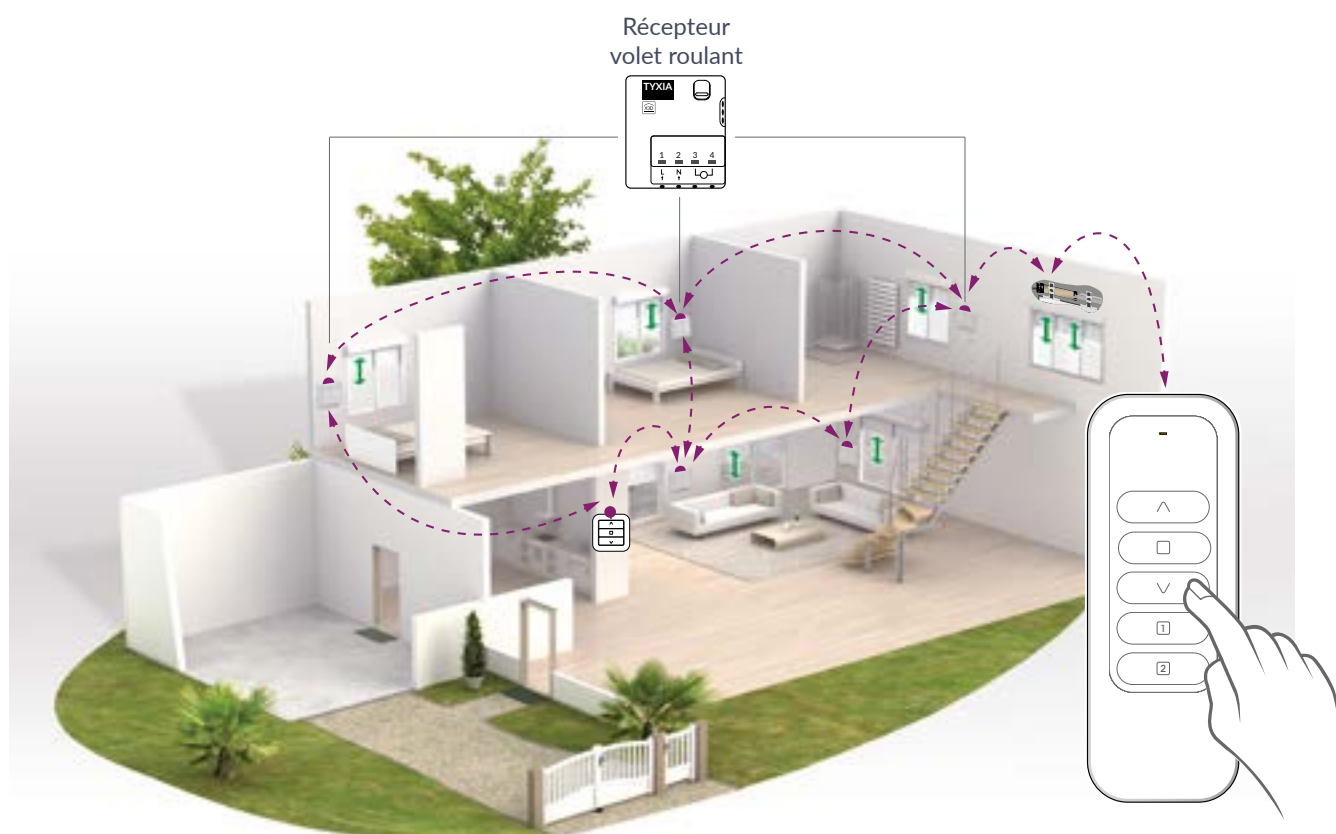
#### Performance radio :

Mécanisme de répétition et d'acquiescement pour s'assurer de la bonne réception radio par l'ensemble des récepteurs.

#### Fonctionnement depuis la télécommande :

- Le voyant s'allume rouge à chaque commande envoyée.
- Le voyant s'allume vert pour signaler la bonne réception par tous les actionneurs.
- Le voyant clignote plusieurs fois rouge pour signaler qu'un des actionneurs n'a pas reçu l'ordre radio.

#### Exemple d'un réseau maillé volet roulant



FR

Page 1

EN

Page 5

DE

Seite 9

## - 2<sup>e</sup> application (>16 actionneurs\*) :

Réseau maillé étendu constitué d'un réseau maillé (application 1) et d'actionneurs supplémentaires.

### Pré requis :

L'association des actionneurs supplémentaires nécessite que chacun d'entre eux soit situé, soit dans la portée radio directe de l'émetteur, soit dans la portée radio d'un actionneur déjà associé en réseau maillé.

### Principe :

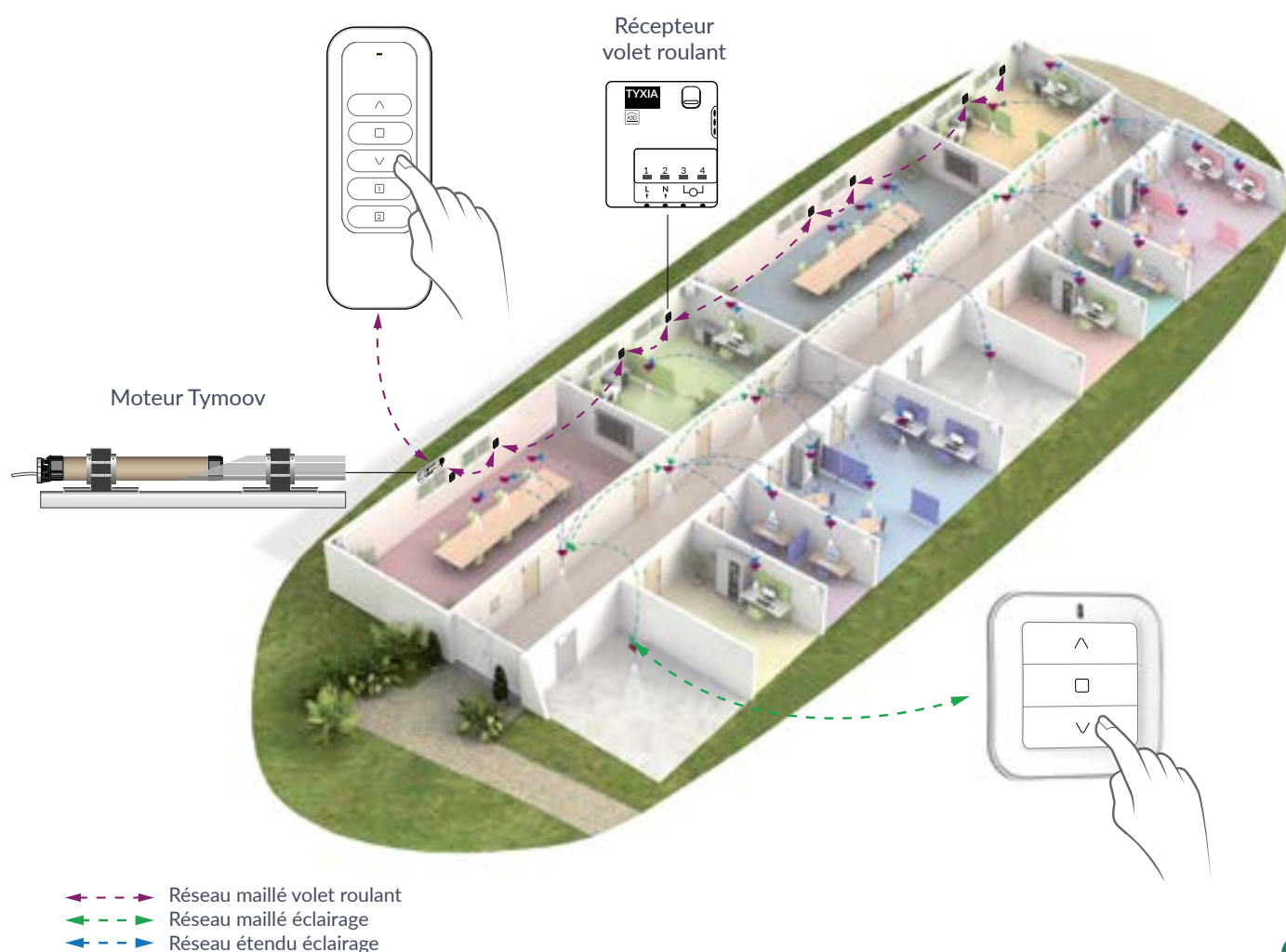
Le signal radio est répété par un nombre limité d'actionneurs (16 max.) qui assurent la propagation du signal radio aux autres actionneurs (hors réseau maillé).

### Avantage :

Très large couverture de l'installation.

### Fonctionnement depuis la télécommande :

- Le voyant s'allume rouge à chaque commande envoyée.
- Le voyant s'allume vert pour signaler la bonne réception de l'ordre de commande par tous les actionneurs du réseau maillé et de la répétition vers les actionneurs supplémentaires.
- Le voyant clignote plusieurs fois rouge pour signaler qu'un des actionneurs du réseau maillé n'a pas reçu l'ordre radio.




(\*) actionneur : moteur ou récepteur micromodule.

## Construction du réseau étendu



- 1ère étape : Construction du réseau maillé.



 A cette étape, il est important de sélectionner les récepteurs/moteurs (16 maximum) répartis sur la totalité de l'installation afin d'avoir la plus grande couverture radio maillée.

1/ Mettez les moteurs en attente d'association (appui 3 secondes sur la touche  de leur télécommande individuelle ou via l'application Tydom), le moteur réalise un mouvement bref de montée / descente.

et/ou


Mettez les récepteurs en mode association (appui 3 secondes sur leur touche ou via l'application Tydom), le voyant du récepteur clignote et le moteur réalise un mouvement bref de montée / descente.

2/ Sur la télécommande de centralisation, appuyez simultanément sur  et  pendant 3 secondes, jusqu'à ce que son voyant clignote. Relâchez. La télécommande recherche les différents moteurs ou récepteurs. Son voyant clignote (flash) rouge, puis brièvement vert dès qu'un nouveau récepteur est détecté.

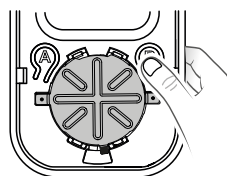
3/ Dès que le voyant de la télécommande clignote lentement rouge, appuyez simultanément 3 secondes sur  et  jusqu'à ce que les moteurs/récepteurs réalisent un mouvement bref de montée / descente, puis relâchez.

## - 2ème étape : Construction du réseau étendu.

A cette étape, il s'agit d'associer les moteurs/récepteurs supplémentaires (à partir du 17ème).

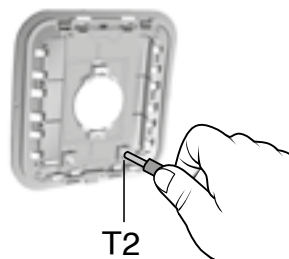
- 1/ Mettez les moteurs en attente d'association (appui 3 secondes sur la touche  de leur télécommande individuelle ou via l'application Tydom), le moteur réalise un mouvement bref de montée / descente.  
et/ou  
Mettez les récepteurs en mode association (appui 3 secondes sur leur touche ou via l'application Tydom), le voyant du récepteur clignote et le moteur réalise un mouvement bref de montée / descente.



- 2/ Depuis la télécommande de centralisation, Appuyez 1 fois sur la touche B (Tyxia 1701) pour que son voyant orange clignote.



ou

- Appuyez 1 fois sur la touche T2 (Tyxia 2331) pour que son voyant orange clignote.



- 3/ Appuyez 3 sec sur les touches  et  simultanément.  
4/ Vérifiez que le voyant du(des) récepteur(s) ne clignote plus ou que le(s) moteur(s) réalisent un mouvement bref montée/descente.

### A noter :

A chaque commande envoyée depuis l'émetteur, le voyant s'allumera rouge puis vert si les récepteurs/moteurs confirment la réception de l'ordre radio. En revanche, seuls les actionneurs associés en réseau maillé sont en mesure d'acquiescer, et par conséquent, il n'est pas possible à partir de l'émetteur de s'assurer que les actionneurs associés sur le réseau étendu ont reçu l'ordre radio.

Seul un contrôle visuel permet de valider de la bonne prise de commande.



### Précaution :

Dans le cas d'une installation mixte composée à la fois d'actionneurs 230V (moteurs Tymoov ou récepteurs Tyxia) et de moteurs Tymoov Solar, la construction d'un réseau étendu est possible sous condition, à savoir :

- Le lien étendu d'un Tymoov Solar fonctionne si au moins un moteur Tymoov Solar est configuré dans le réseau maillé.
- Le lien étendu d'un Tymoov 230V fonctionne si au moins un moteur Tymoov 230V est configuré dans le réseau maillé.

**A noter :** Les actionneurs 230V et les moteurs Tymoov Solar peuvent être pilotés depuis une même télécommande de centralisation mais ne dialogueront pas ensemble.

## The mesh function enables 2 distinct applications depending on the number of actuators (\*) to be controlled:

### - 1<sup>st</sup> application:

Centralised control of max. 16 actuators with wireless reception indicator.

#### Principle:

the wireless signal is repeated between all actuators.

#### Advantage:

broad coverage of the installation: you want to control one or more actuators that would not be in direct wireless range of the remote control.

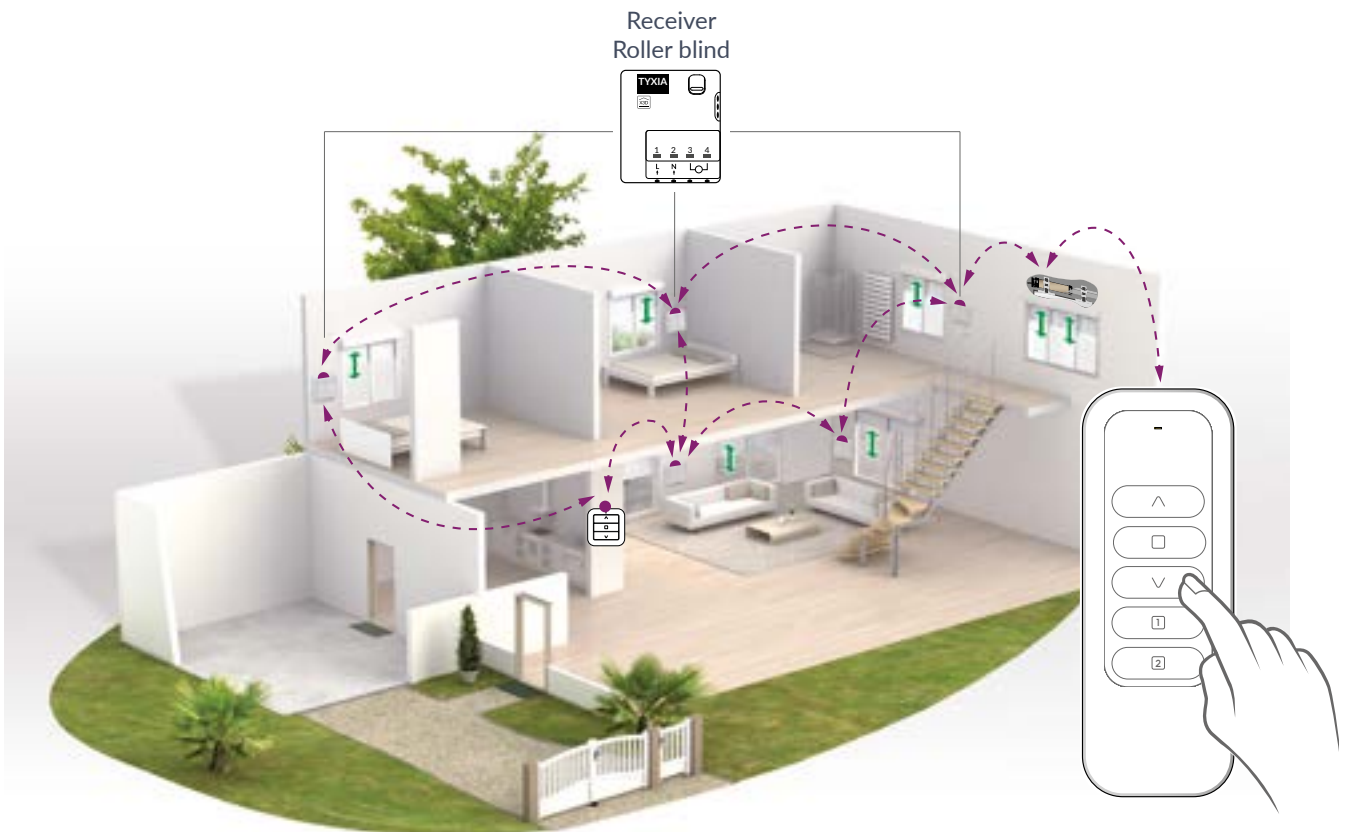
#### Wireless performance:

Repeat and acknowledge mechanism to ensure good wireless reception by all receivers.

#### Operation from remote control:

- The LED lights up red each time a command is issued.
- The LED lights up green to indicate good reception by all actuators.
- The LED flashes red several times to indicate that one of the actuators has not received the wireless command.

#### Example of a roller blind mesh network



## - 2<sup>nd</sup> application (>16 actuators\*):

Extended mesh network consisting of a mesh network (application 1) and additional actuators.

### Required:

Pairing the additional actuators requires each of them to be located either within the direct wireless range of the transmitter or within the wireless range of an actuator already paired within a mesh network.

### Principle:

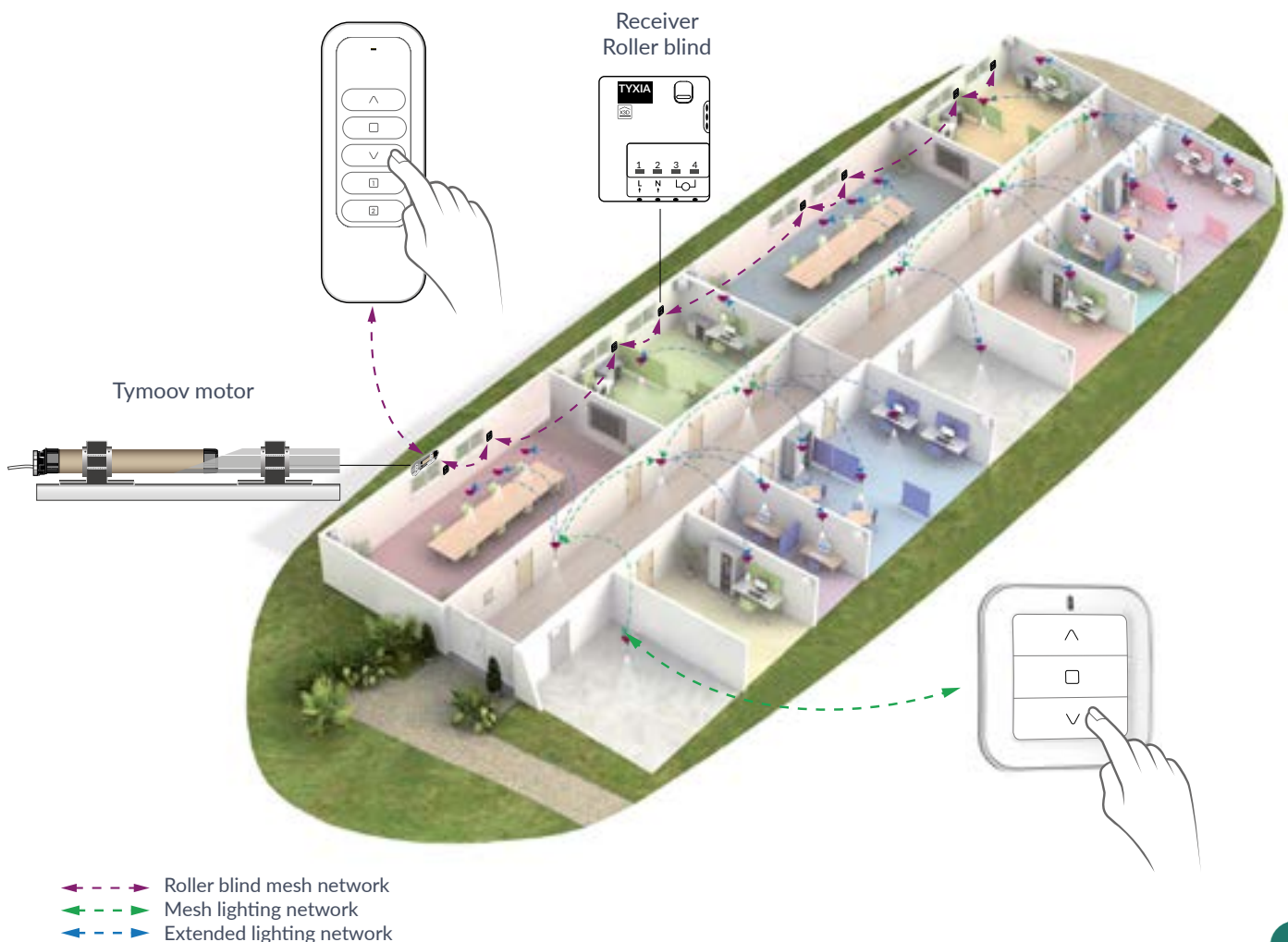
The wireless signal is repeated by a limited number of actuators (16 max.), which ensure the propagation of the wireless signal to the other actuators (outside the mesh network).

### Advantage:

Very broad coverage of the installation.

### Operation from remote control:


- The LED lights up red each time a command is issued.
- The LED lights up green to indicate that the control command has been received by all the actuators in the mesh network and is being repeated to the additional actuators.
- The LED flashes red several times to indicate that one of the actuators in the mesh network has not received the wireless command.








(\*) Actuator: motor or micromodule receiver.

## Construction of the extended network


- **1st step:** Construction of the mesh network.

 During this step, it is important to select the receivers/motors (maximum of 16) spread over the entire installation to ensure the greatest possible wireless mesh coverage.

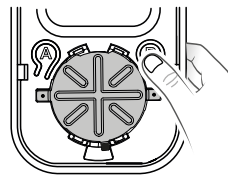
- 1/ Set the motors to awaiting pairing (press the  button on their individual remote control for 3 seconds or via the Tydom application), the motor performs a brief up/down movement.  
and/or  
Set the receivers to pairing mode (press their button for 3 seconds or via the Tydom application), the receiver's LED flashes and the motor performs a brief up/down movement.
- 2/ On the centralised remote control, simultaneously press and hold  and  for 3 seconds, until its LED flashes. Release the button.  
The remote control searches for the various motors or receivers.  
Its indicator flashes red, then briefly green as soon as a new receiver is detected.
- 3/ As soon as the remote control LED slowly flashes red, simultaneously press  and  for 3 seconds until the motors/receivers perform a brief up/down movement, then release.

## - 2nd step: Construction of the extended network.

In this step, the additional motors/receivers (from the 17th on) are paired.

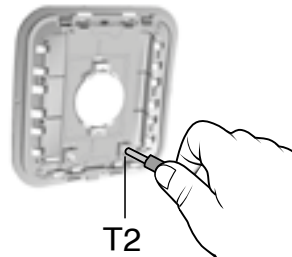
- 1/ Put the motors in awaiting pairing mode (press the  button on their individual remote control for 3 seconds or via the Tydom application), the motor performs a brief up/down movement.  
and/or  
Put the receivers in pairing mode (press their button for 3 seconds or via the Tydom application), the receiver LED flashes and the motor performs a brief up/down movement.



- 2/ From the centralised remote control,  
Press button B once (Tyxia 1701)  
so that its orange LED flashes.



or

- Press the T2 button once (Tyxia 2331)  
so that its orange LED flashes.



- 3/ Simultaneously press and hold buttons  et  for 3 seconds.
- 4/ Check that the LED on the receiver(s) is no longer flashing or that the motor(s) perform a brief up/down movement.

### Note:

Each time a command is sent from the transmitter, the LED will light up red then green if the receivers/motors confirm receipt of the wireless command. On the other hand, only the paired actuators in the mesh network are able to acknowledge, and therefore, it is not possible to ensure from the transmitter that the paired actuators on the extended network have received the wireless command.

Only a visual check can confirm that the command has been correctly received.



### Precaution:

In the case of a mixed installation consisting of both 230V actuators (Tymoov motors or Tyxia receivers) and Tymoov Solar motors, the construction of an extended network is possible under the following conditions:

- The extended connection of a Tymoov Solar works if at least one Tymoov Solar engine is configured in the mesh network.
- The extended connection of a Tymoov 230V works if at least one Tymoov 230V motor is configured in the mesh network.

**Note:** 230V actuators and Tymoov Solar motors can be controlled from the same centralised remote control but will not communicate with one another.



## Die Vernetzungsfunktion erlaubt 2 verschiedene Apps, je nach Anzahl der zu steuernden Stellglieder (\*):

### - 1. App:

Zentralisierung von bis zu 16 Stellgliedern mit Anzeige des Funkempfangs.

#### Prinzip:

Das Funksignal wird zwischen allen Stellgliedern wiederholt.

#### Vorteil:

Breite Abdeckung der Installation: Man kann ein oder mehrere Stellglieder steuern, die sich nicht in direkter Funk-Reichweite der Fernbedienung befinden.

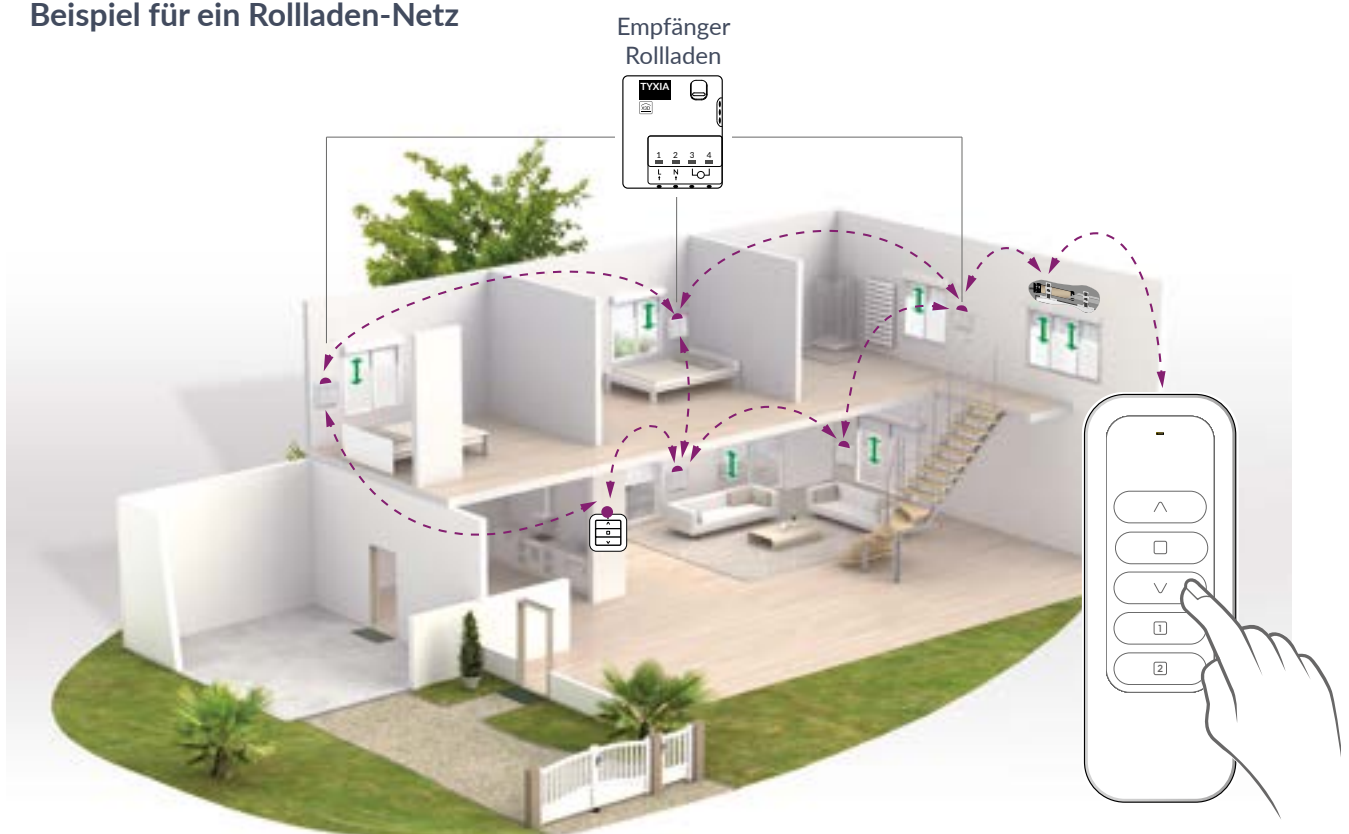
#### Funkleistung:

Ein Wiederholungs- und Quittierungsmechanismus sorgt dafür, dass alle Empfänger einen guten Funkempfang haben.

#### Betrieb über die Fernbedienung:

- Die Kontrollleuchte leuchtet bei jedem gesendeten Steuerbefehl rot.
- Die Kontrollleuchte leuchtet grün, um den erfolgreichen Empfang durch alle Stellglieder zu signalisieren.
- Die Kontrollleuchte blinkt mehrmals rot, um anzuzeigen, dass eines der Stellglieder den Funkbefehl nicht empfangen hat.

#### Beispiel für ein Rollladen-Netz



## - 2. App (>16 Stellglieder\*):

Erweitertes Netzwerk aus einem Netzwerk (App 1) und zusätzlichen Stellgliedern.

### Voraussetzungen:

Die Verknüpfung der zusätzlichen Stellglieder erfordert, dass sich jedes von ihnen entweder in der direkten Funk-Reichweite des Senders oder in der Funk-Reichweite eines bereits verknüpften Stellglieds in einem Netzwerk befindet.

### Grundsatz:

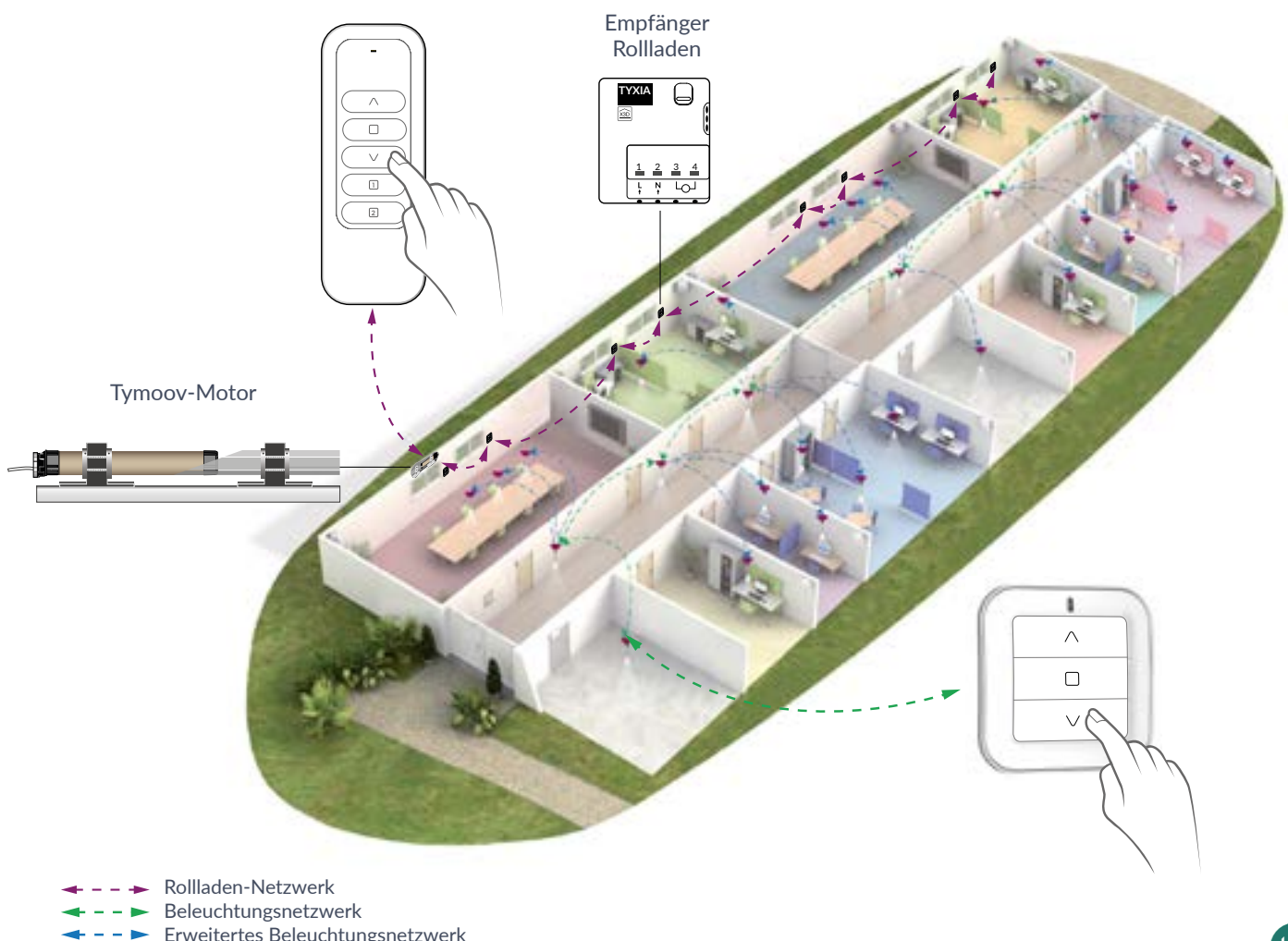
Das Funksignal wird von einer begrenzten Anzahl von Stellgliedern (max. 16) wiederholt, die dafür sorgen, dass das Funksignal an die anderen Stellglieder (außerhalb des Netzwerks) weitergeleitet wird.

### Vorteil:

Sehr breite Abdeckung der Installation.

### Betrieb über die Fernbedienung:

- Die Kontrollleuchte leuchtet bei jedem gesendeten Steuerbefehl rot.
- Die Kontrollleuchte leuchtet grün, um den erfolgreichen Empfang des Steuerbefehls durch alle Stellglieder im Netzwerk und die Weitergabe an zusätzliche Stellglieder zu signalisieren.
- Die Kontrollleuchte blinkt mehrmals rot, um anzuzeigen, dass eines der Stellglieder im Netzwerk den Funkbefehl nicht empfangen hat.



(\*) Stellglied: Motor oder Mikromodul-Empfänger.

## Einrichtung des erweiterten Beleuchtungsnetzwerks

### - 1. Schritt: Aufbau des Netzwerks.



Bei diesem Schritt kommt es darauf an, die Empfänger/Motoren (maximal 16) auszuwählen, die über die gesamte Installation verteilt sind, um eine möglichst große Funkabdeckung des Netzes zu erreichen.

1/ Versetzen Sie die Motoren in den Zuordnungsbereitschaftsmodus (drücken Sie 3 Sekunden lang die Taste



auf ihrer individuellen Fernbedienung oder der Tydom-App);  
der Motor führt eine kurze Auf-/Ab-Bewegung aus.



und/oder

Schalten Sie die Empfänger in den Zuordnungsmodus (drücken Sie 3 Sekunden lang ihre Taste oder die Tydom-App-Taste), die Kontrollleuchte des Empfängers blinkt, und der Motor führt eine kurze Auf-/Ab-Bewegung aus.

2/ Drücken Sie auf der Zentralisierungsfernbedienung gleichzeitig 3 Sekunden auf  und , bis die Kontrollleuchte blinkt. Lassen Sie los.

Die Fernbedienung sucht nach verschiedenen Motoren oder Empfängern.

Ihre Kontrollleuchte blinkt (blitzt) rot und dann kurz grün, sobald ein neuer Empfänger erkannt wird.

3/ Sobald die Kontrollleuchte auf der Fernbedienung langsam rot blinkt, drücken Sie gleichzeitig 3 Sekunden lang  und , bis die Motoren/Empfänger eine kurze Auf-/Ab-Bewegung ausführen, und lassen Sie dann los.

## - 2. Schritt: Aufbau des erweiterten Netzwerks.

In diesem Schritt geht es darum, die zusätzlichen Motoren/Empfänger (ab dem siebzehnten) zu verknüpfen.

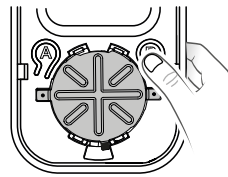
1/ Versetzen Sie die Motoren in den Zuordnungsbereitschaftsmodus (drücken Sie 3 Sekunden lang die Taste



auf ihrer individuellen Fernbedienung oder in der Tydom-App);  
der Motor führt eine kurze Auf-/Ab-Bewegung aus.  
und/oder

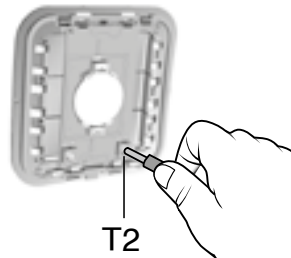
Versetzen Sie die Empfänger in den Zuordnungsmodus (drücken Sie 3 Sekunden lang ihre Taste oder die der Tydom-App); die Kontrollleuchte des Empfängers blinkt, und der Motor führt eine kurze Auf-/Ab-Bewegung aus.

2/ Auf der Zentralisierungsfernbedienung drücken Sie 1 Mal die Taste B (Tyxia 1701),  
damit ihre orangefarbene Kontrollleuchte blinkt.



oder

Drücken Sie 1 Mal die Taste T2 (Tyxia 2331),  
damit die orangefarbene Kontrollleuchte blinkt.



3/ Drücken Sie 3 Sekunden lang gleichzeitig auf die Tasten  und .

4/ Vergewissern Sie sich, dass die Kontrollleuchte des/der Empfänger(s) nicht mehr blinkt und der/die Motor(en) eine kurze Auf-/Ab-Bewegung ausführt/ausführen.

### Beachten Sie:

Bei jedem vom Sender gesendeten Befehl leuchtet die Kontrollleuchte rot und dann grün auf, wenn die Empfänger/Motoren den Empfang des Funkbefehls bestätigen. Andererseits sind nur die zugeordneten Stellglieder im Netzwerk in der Lage, sie zu quittieren. Daher kann vom Sender aus nicht überprüft werden, dass die zugehörigen Stellglieder im erweiterten Netzwerk den Funkbefehl empfangen haben.

Nur durch eine Sichtkontrolle kann bestätigt werden, dass der Befehl korrekt empfangen wurde.



### Vorsicht:

Bei einer gemischten Installation, die sowohl aus 230V-Antrieben (Tymoov-Motoren oder Tyxia-Empfänger) als auch aus Tymoov-Solar-Motoren besteht, ist der Aufbau eines erweiterten Netzwerks unter folgenden Bedingungen möglich:

- Die erweiterte Verknüpfung eines Tymoov Solar funktioniert, wenn mindestens ein Tymoov-Solar-Motor im Netzwerk konfiguriert ist.
- Die erweiterte Verknüpfung eines Tymoov 230V funktioniert, wenn mindestens ein Tymoov 230V-Motor im Netzwerk konfiguriert ist.

**Bitte beachten Sie:** Die 230V-Stellglieder und die Tymoov-Solar-Motoren können von einer einzigen Zentralisierungsfernbedienung aus gesteuert werden, werden aber nicht miteinander kommunizieren.